



Ευρωπαϊκή Ένωση
Ευρωπαϊκό Κοινωνικό Ταμείο



ΥΠΟΥΡΓΕΙΟ ΠΑΙΔΕΙΑΣ ΚΑΙ ΘΡΗΣΚΕΥΜΑΤΩΝ
ΕΙΔΙΚΗ ΥΠΗΡΕΣΙΑ ΔΙΑΧΕΙΡΙΣΗΣ

Με τη συγχρηματοδότηση της Ελλάδας και της Ευρωπαϊκής Ένωσης



ΕΥΡΩΠΑΪΚΟ ΚΟΙΝΩΝΙΚΟ ΤΑΜΕΙΟ



ΕΘΝΙΚΟ ΜΕΤΣΟΒΙΟ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟ

ΕΙΔΙΚΟΣ ΛΟΓΑΡΙΑΣΜΟΣ ΚΟΝΔΥΛΙΩΝ ΕΡΕΥΝΑΣ

ΠΡΟΣΚΛΗΣΗ ΕΚΔΗΛΩΣΗΣ ΕΝΔΙΑΦΕΡΟΝΤΟΣ ΓΙΑ ΥΠΟΒΟΛΗ ΠΡΟΤΑΣΗΣ ΠΡΟΣ ΣΥΝΑΨΗ ΣΥΜΒΑΣΕΩΝ ΜΙΣΘΩΣΗΣ ΕΡΓΟΥ ΙΔΙΩΤΙΚΟΥ ΔΙΚΑΙΟΥ

ΑΝΑΡΤΗΤΕΟ ΣΤΟ ΔΙΑΔΙΚΤΥΟ

Πληροφορίες: Ε. Παπαδόπουλος
Τηλέφωνο: 210 772 1440
E-mail: egrapado@central.ntua.gr

Αθήνα, 25-11-2014
Αρ. Πρωτ.: 29504

Ο Ειδικός Λογαριασμός Κονδυλίων Έρευνας του Εθνικού Μετσόβιου Πολυτεχνείου, στο πλαίσιο υλοποίησης του έργου με τίτλο «LAELAPS: Dynamics, Control and Design of Multi-joint, Variable Compliance, Quadruped Robots» κωδικό 472 και Επιστημονικό Υπεύθυνο τον Καθ. κ. Ευάγγελο Παπαδόπουλο, της δράσης «ΑΡΙΣΤΕΙΑ» της ΓΓΕΤ, η οποία συγχρηματοδοτείται από την Ευρωπαϊκή Ένωση - Ευρωπαϊκό Κοινωνικό Ταμείο (ΕΚΤ) και από Εθνικούς Πόρους μέσω του Επιχειρησιακού Προγράμματος «Εκπαίδευση και Διά Βίου Μάθηση» (ΕΠΕΔΒΜ), ανακοινώνει ότι ενδιαφέρεται να συνάψει συμβάσεις μίσθωσης έργου ιδιωτικού δικαίου για την παροχή έργου σύμφωνα με τον κάτωθι πίνακα:

- Ένας (1) Μεταδιδάκτορας Μηχανικός με τόπο εργασίας το ΕΜΠ, Σχολή Μηχανολόγων Μηχανικών, Εργαστήριο Αυτομάτου Ελέγχου

Το αντικείμενο της εργασίας είναι ο σχεδιασμός και ο έλεγχος ενός τετράποδου ρομπότ με στόχο την αποδοτική και ευκίνητη κίνηση σε μεγάλες ταχύτητες.

Το διάστημα αποσχόλησης θα είναι από την ολοκλήρωση της διαδικασίας επιλογής έως τη λήξη του έργου (έως 10,74 ανθρωπομήνες). Η συνολική αμοιβή του ερευνητή που θα επιλεγεί θα είναι έως 25.727,89 € όπως ακριβώς περιγράφεται στο Τεχνικό Δελτίο και παρέχεται από τον εγκεκριμένο προϋπολογισμό του Έργου, για την εκτέλεση εργασιών που αφορούν στην οικονομική διαχείριση του έργου.

Απαιτούμενα Προσόντα:

- Δίπλωμα Ηλεκτρολόγου ή Μηχανολόγου Μηχανικού ή ισοδύναμο [Βαθμός: 20]
- Διδακτορικό δίπλωμα στον τομέα της Ρομποτικής ή του Αυτομάτου Ελέγχου [Βαθμός: 20]
- Εμπειρία στο σχεδιασμό, μοντελοποίηση και υλοποίηση ρομποτικών μηχανισμών με έμφαση στα ρομπότ με πόδια [Βαθμός: 20]

- Υψηλό επίπεδο γνώσης στον τομέα του γραμμικού και μη γραμμικού αυτομάτου ελέγχου ρομποτικών μηχανισμών [Βαθμός: 20]
- Για την αξιολόγηση των υποψηφίων θα διεξαχθεί συνέντευξη από την επιτροπή αξιολόγησης της παρούσας πρόσκλησης, όπου θα διερευνηθεί μεταξύ άλλων η ικανότητα επικοινωνίας και συνεργασίας, η διοικητική και οργανωτική ικανότητα, η πρωτοβουλία, η ανάληψη ευθυνών και η αποτελεσματικότητα [Βαθμός: 6]

Τυχόν πρόσθετα προσόντα θα συνεκτιμηθούν:

- Υψηλό επίπεδο γνώσης γλωσσών προγραμματισμού C/C++, Matlab/Simulink/Simulink Real Time, RTOS [Βαθμός: 4]
- Εμπειρία στη χρήση αισθητήρων θέσης, ταχύτητας, επιτάχυνσης [Βαθμός: 4]
- Δημοσιεύσεις στον τομέα αυτομάτου ελέγχου μηχανοτρονικών και ρομποτικών μηχανισμών [Βαθμός: 3]
- Συμμετοχή σε διεθνή και εθνικά ερευνητικά προγράμματα [Βαθμός: 3]

Σημειώνεται ότι για τους υποψήφιους των οποίων οι τίτλοι Σπουδών Τριτοβάθμιας Εκπαίδευσης (προπτυχιακών και μεταπτυχιακών σπουδών) έχουν χορηγηθεί από Ιδρύματα του Εξωτερικού θα πρέπει να συνοδεύονται από πιστοποιητικά αναγνώρισης και ισοτιμίας του Δ.Ο.Α.Τ.Α.Π. (πρώην Δι.Κ.Α.Τ.Σ.Α).

Οι υποψήφιοι διατηρούν το δικαίωμα (α) πρόσβασης στους ατομικούς φακέλους των προτάσεων και τα ατομικά φύλλα αξιολόγησης/βαθμολόγησης των υπολοίπων υποψηφίων, σύμφωνα με το άρθρο 5 του Ν.2690/1999 και (β) υποβολής ένστασης εντός δέκα (10) ημερολογιακών ημερών από την ανάρτηση των αποτελεσμάτων στη “Διαύγεια”.

Οι υποψήφιοι θα πρέπει να υποβάλουν έντυπη πρόταση (σύμφωνα με το συνημμένο υπόδειγμα) με πλήρη σφραγισμένο φάκελο, συνοδευόμενη από βιογραφικό σημείωμα και αντίγραφα τίτλων σπουδών (σύμφωνα με την ανάλυση της ακόλουθης παραγράφου), πιστοποιήσεων και βεβαιώσεων απασχόλησης, καθώς και οποιοδήποτε άλλο στοιχείο που θα τεκμηριώνει τα στοιχεία της έντυπης πρότασης. Επιπρόσθετα, οι υποψήφιοι θα πρέπει να καταθέσουν και οποιοδήποτε άλλο στοιχείο το οποίο μπορεί να συμβάλει στη διαμόρφωση ορθής κρίσης για τις γνώσεις, την εμπειρία, την προσωπικότητα και να βοηθήσει την επιτροπή επιλογής στη διαμόρφωση γνώμης για την καταλληλότητά τους.

Η πρόταση θα συνοδεύεται με τα απαραίτητα δικαιολογητικά, τα οποία είναι:

1. Έντυπη πρόταση (σύμφωνα με το συνημμένο υπόδειγμα)
2. Βιογραφικό Σημείωμα
3. Αντίγραφα Τίτλων Σπουδών
 - α. Απλά και ευανάγνωστα αντίγραφα εάν πρόκειται για έκδοση από δημόσιο φορέα ή
 - β. Απλά και ευανάγνωστα αντίγραφα ιδιωτικών εγγράφων, εφόσον έχουν επικυρωθεί αρχικά από δικηγόρο, καθώς και ευκρινή φωτοαντίγραφα από τα πρωτότυπα όσων ιδιωτικών εγγράφων φέρουν θεώρηση από τις υπηρεσίες και τους φορείς που εμπίπτουν στη ρύθμιση Ν. 4250/2014 ή
 - γ. ευκρινή φωτοαντίγραφα αλλοδαπών εγγράφων, υπό την προϋπόθεση ότι τα έγγραφα αυτά έχουν επικυρωθεί πρωτίστως από δικηγόρο.
4. Άλλα συνηγορούντα στοιχεία που επιθυμεί ο ενδιαφερόμενος και που θα αναφέρονται στο Βιογραφικό Σημείωμα (Προϋπηρεσία, Συστατικές Επιστολές κ.λ.π.)

Η υποβολή των προτάσεων και των λοιπών δικαιολογητικών θα πρέπει να κατατεθούν στο Πρωτόκολλο του Ειδικού Λογαριασμού του Εθνικού Μετσόβιου Πολυτεχνείου σε κλειστό φάκελο είτε αυτοπροσώπως, είτε να υποβληθούν ταχυδρομικώς αποκλειστικά με συστημένη επιστολή, με εμπρόθεσμη κατάθεση μέχρι και την **10/12/2014** στην παρακάτω διεύθυνση:

ΕΘΝΙΚΟ ΜΕΤΣΟΒΙΟ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟ
ΕΙΔΙΚΟΣ ΛΟΓΑΡΙΑΣΜΟΣ ΚΟΝΔΥΛΙΩΝ ΕΡΕΥΝΑΣ
ΗΡΩΩΝ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟΥ 9
157 80 ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟΥΠΟΛΗ ΖΩΓΡΑΦΟΥ

Υποβολή πρότασης στο Πρωτόκολλο του Ειδικού Λογαριασμού του Εθνικού Μετσόβιου Πολυτεχνείου μετά την καταληκτική ημερομηνία είναι εκπρόθεσμη και απορρίπτεται χωρίς εξέταση. Στην περίπτωση της ταχυδρομικής αποστολής, ο ΕΛΚΕ ΕΜΠ ουδεμία ευθύνη φέρει για τον χρόνο παραλαβής και την κατάσταση του φακέλου.

Στο Φάκελο θα πρέπει οπωσδήποτε να αναγράφεται:

1. Η ένδειξη για το Έργο: «ΑΡΙΣΤΕΙΑ - LAELAPS: Dynamics, Control and Design of Multi-joint, Variable Compliance, Quadruped Robots» με Επιστημονικό Υπεύθυνο τον Ευάγγελο Παπαδόπουλο.
2. Ο αριθμός πρωτοκόλλου της Πρόσκλησης Εκδήλωσης Ενδιαφέροντος: 29504/25-11-2014.
3. Το ονοματεπώνυμο του υποψηφίου και ένα τηλέφωνο επικοινωνίας

Για περισσότερες πληροφορίες οι υποψήφιοι θα πρέπει να απευθύνονται στον κ. Ευάγγελο Παπαδόπουλο, τηλ. 210-772-1440, ώρες 09:00 – 13:30 ή στην ηλεκτρονική διεύθυνση egpapado@central.ntua.gr.

**Ο Πρόεδρος
της Επιτροπής Διαχείρισης
του Ε.Λ.Κ.Ε. Ε.Μ.Π.**

**Καθ. Σπυρίδων Α. Μαυράκος
Αναπληρωτής Πρύτανη Ε.Μ.Π.**



ΕΘΝΙΚΟ ΜΕΤΣΟΒΙΟ ΠΟΛΥΤΕΧΝΕΙΟ
ΕΙΔΙΚΟΣ ΛΟΓΑΡΙΑΣΜΟΣ ΚΟΝΔΥΛΙΩΝ ΕΡΕΥΝΑΣ

Ηρώων Πολυτεχνείου 9, Πολυτεχνειούπολη Ζωγράφου, 157 80 Αθήνα.
 ☎ +30 210-772 1348, 📠 +30 210-772 4181 e-mail: ereyna@central.ntua.gr

ΠΑΡΑΡΤΗΜΑ Α
ΥΠΟΒΟΛΗ ΠΡΟΤΑΣΗΣ ΓΙΑ ΤΟ ΕΡΓΟ:

«ΑΡΙΣΤΕΙΑ - LAELAPS: Dynamics, Control and Design of Multi-joint, Variable Compliance, Quadruped Robots»

ΟΝΟΜΑΤΕΠΩΝΥΜΟ:	
ΠΑΤΡΩΝΥΜΟ:	
ΗΜΕΡΟΜΗΝΙΑ ΓΕΝΝΗΣΗΣ:	
ΘΕΣΗ ΓΙΑ ΤΗΝ ΟΠΟΙΑ ΕΝΔΙΑΦΕΡΟΜΑΙ:	
ΤΑΧΥΔΡΟΜΙΚΗ ΔΙΕΥΘΥΝΣΗ:	
ΤΗΛΕΦΩΝΟ (ΣΤΑΘΕΡΟ):	
ΤΗΛΕΦΩΝΟ (ΚΙΝΗΤΟ):	
E-MAIL:	

Παρακαλώ να θεωρήσετε την παρούσα πρόταση ως επίσημη υποψηφιότητά μου για τη συμμετοχή μου στη θέση στο Πρόγραμμα «ΑΡΙΣΤΕΙΑ - LAELAPS: Dynamics, Control and Design of Multi-joint, Variable Compliance, Quadruped Robots» του Ε.Μ.Π. σύμφωνα με την προκήρυξη του Ειδικού Λογαριασμού Κονδυλίων Έρευνας με Αρ. Πρωτ.-/.....-2014.

Συνημμένα Δικαιολογητικά:

1.
2.
3.
4.

Ο/Η Αιτ.....



Με τη συγχρηματοδότηση της Ελλάδας και της Ευρωπαϊκής Ένωσης



European Union
European Social Fund



MINISTRY OF EDUCATION & RELIGIOUS AFFAIRS
MANAGING AUTHORITY

Co- financed by Greece and the European Union



EUROPEAN SOCIAL FUND



NATIONAL TECHNICAL UNIVERSITY *of* ATHENS RESEARCH COMMITTEE

PROPOSAL CALL FOR CONTRACTING PERSONNEL WITHIN THE IMPLEMENTATION OF RESEARCH PROJECTS

PUBLISHED ON THE INTERNET

Information: Prof. E. Papadopoulos
Telephone: +30 210 772 1440
E-mail: egpapado@central.ntua.gr

Athens, 25-11-2014
Ref. Number.: 29504

The National Technical University of Athens Research Committee, announces its interest in contacting contract for the implementation of the research project "LAELAPS: Dynamics, Control and Design of Multi-joint, Variable Compliance, Quadruped Robots", (GSRT Code: 472, NTUA Code: 68/1143), Action "Excellence", co-financed by the European Union - European Social Fund (ESF) and National Funds through the Operational Programme "Education and Lifelong Learning" (ELL), Scientific Responsible Prof. Evangelos Papadopoulos NTUA School of Mechanical Engineering, according to the following:

- **One (1) Post-Doctoral Researcher based at the NTUA, School of Mechanical Engineering, Control Systems Lab.**

The objective is the design and control of a legged robot aiming at efficient and agile quadruped locomotion at high speed.

The duration of employment will be effective from the completion of the choice process until the expiration date of the research project (up to 10,74 person-months). The total gross salary of the chosen researcher will reach up to €25.727,89 as it is described in the concrete budget of the research project.

Required Qualifications:

- Diploma in Electrical or Mechanical Engineering or a related field [Grade: 20/100]
- PhD degree in Robotics or Automatic Control Systems [Grade: 20/100]
- Strong experience in design, modeling, and realization of robotic mechanisms with emphasis in legged robots [Grade: 20/100]
- Strong hands-on experience in linear and non-linear control of robotic mechanisms [Grade: 20/100]
- The candidates will be interviewed by an evaluation committee and they will be evaluated based on their administrative, organizational, management, communication skills, ability to cooperate, and effectiveness [Grade: 6/100]

Additional qualifications will be taken into consideration:

- Proficiency in software programming (C/C++, Matlab/Simulink/Simulink Real Time, RTOS) [Grade: 6/100]
- Hands-on experience in position, velocity, and acceleration sensors [Grade: 6/100]
- High quality publication record in automatic control of mechatronic, and robotic mechanisms [Grade: 4/100]
- Participation in relevant research projects [Grade: 4/100]

Candidates have the right to (a) have access to the personal files of the proposals and the sheets of assessment of every other candidate, according to article number 5 of the 2690/1999 law and (b) submit objection within ten (10) days from the announcement of the results in "DIAVGEIA"(www.diavgeia.gov.gr).

Candidates must submit a printed proposal in a fully sealed envelope accompanied by a Curriculum Vitae and certified copies of degrees, certifications and attestations of employment and any other document substantiating the information of the printed proposal. Additionally, candidates must submit any further information that contributes in forming an opinion for their knowledge, experience and personality, and enables the Selection Committee to judge their suitability. Candidates may be interviewed to explore their ability to communicate and cooperate, their administrative and organizational skills, initiative, accountability and efficiency.

The proposal must be accompanied by the necessary documents:

1. Written proposal (according to Annex A)
2. Curriculum Vitae
3. Other documents referred to the CV (certifications and attestations of employment, testimonials, etc)
4. Certified copies of degrees:
 - a) Clearly and neatly written, if the degree comes from a public (Greek) sector
 - b) Clearly and neatly written, certified (by a lawyer) copies as well as copies of the original documents/degrees

The proposals must be submitted to the National Technical University of Athens Research Committee, **strictly by post restant and by e-mail** until **10/12/2014** which is the official final day of submission, at the following address:

National Technical University of Athens
 Research Committee
 9, Iroon Polytechniou Str.
 Zografou Campus, GR 15780
 Athens, Greece

The submitted proposal to N.T.U.A. Research Committee will be rejected if its submission is not registered within the official final date.

The envelope must be marked with the following:

1. For the project «Excellence - LAELAPS: Dynamics, Control and Design of Multi-joint, Variable Compliance, Quadruped Robots», supervised by Professor Evangelos Papadopoulos.
2. The Reference Number of the Proposal Call : 29504/25-11-2014
3. The name of the candidate and his/her contact information (e-mail, telephone number)

For more information, candidates may contact Prof. Evangelos Papadopoulos, tel +30 210 772 1440, hours 09:00 – 13:30 or e-mail to egpapado@central.ntua.gr.

**President of the
Research Committee of NTUA**

**Prof. Spyridon A. Mavrakos
Assistant Rector**



NATIONAL TECHNICAL UNIVERSITY of ATHENS
SECRETARIATE of THE RESEARCH COMMITTEE

9, Iroon polytechniou Str. Zografou Campus, 157 80 , Athens, Greece.
 ☎ +30 210 772 1348, 📠 +30 210 772 4181 e-mail: ereyna@central.ntua.gr

ANNEX A
SUBMISSION OF PROPOSAL FOR THE RESEARCH PROJECT:

« Excellence - LAELAPS: Dynamics, Control and Design of Multi-joint, Variable Compliance, Quadruped Robots »

FULL NAME:	
FATHER'S NAME:	
DATE OF BIRTH:	
POSITION OF INTEREST:	
ADDRESS:	
PHONE NUMBER:	
MOBILE PHONE:	
E-MAIL:	

Please consider this proposal as my official candidacy of my participation to the position: **“One (1) Post-Doctoral Researcher based at the NTUA, School of Mechanical Engineering, Control Systems Lab”** of the Research Program «Excellence - LAELAPS: Dynamics, Control and Design of Multi-joint, Variable Compliance, Quadruped Robots» of NTUA, with accordance to the notice of the Proposal Call with Ref. Number 29504/25-11-2014.

Attached Documents:

1.
2.
3.
4.

The Applicant

.....



European Union
European Social Fund



MINISTRY OF EDUCATION & RELIGIOUS AFFAIRS
MANAGING AUTHORITY



EUROPEAN SOCIAL FUND

Co- financed by Greece and the European Union